



- ☐ Resolver ejercicios en hojas separadas
☐ Completar nombre en las hojas
☐ Completar LU y nombre en el enunciado
☐ Justificar todas las respuestas

Ej. 1	Ej. 2	Ej. 3	Ej. 4	Nota
25	20	21	13	79 (A)

1. Sea $\alpha \in \mathbb{R}$ y sea $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ la siguiente matriz simétrica:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & \alpha \\ \alpha & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Calcular los autovalores y una base ortonormal de autovectores de A . (5 puntos)
- (b) Si $\alpha = 1$, explicar qué sucede cuando aplicamos el método de las potencias a A , comenzando con el vector $x_0 = (1, 0)$ y comenzando con el vector $x_0 = (1, -1)$. ¿Converge el método en cualquier caso a un autovalor dominante? ¿Por qué? (10 puntos)
- (c) Determinar los valores de $\alpha \in \mathbb{R}$ para los cuales las dos sucesiones del método de las potencias comenzando con los vectores $x_0 = (1, 0)$ y $x_0 = (1, -1)$ convergen al autovalor dominante. (10 puntos)
2. Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz inversible, y $A^t A = LL^t$ la factorización de Cholesky de $A^t A$.
- (a) Sea $Q = AL^{-t}$. Demostrar que Q es ortogonal y que si $R = L^t$ entonces $A = QR$ es una factorización QR de A , con R triangular superior. (5 puntos)
- (b) Sean Q y R las matrices de la factorización QR del item anterior, y sea $R = U\Sigma V^t$ una descomposición SVD de la matriz R . Siendo $\hat{U} = QU$, demostrar que $A = \hat{U}\Sigma V^t$ es una descomposición SVD de A . Justificar. (10 puntos)
- (c) Sea L una matriz diagonal (con elementos positivos en la diagonal) tal que LL^t es una descomposición de Cholesky de $A^t A$. Calcular una factorización SVD de la matriz $\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$ con $\alpha > 0$. Explicar cómo depende la factorización hallada de los valores de A y L . (12 puntos)
3. Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $\omega > 0$ y $A = U\Sigma V^t$ una descomposición en valores singulares de A , con u_1, \dots, u_n las columnas de la matriz U . Consideremos el siguiente esquema iterativo:

$$x^{(k+1)} = -\omega U\Sigma(U\Sigma)^t x^{(k)} + u_i \quad k = 0, 1, \dots \quad (\mathbf{I} + \omega \cdot A A^t)$$

- (a) Demostrar que si el esquema converge, lo hace a una solución del sistema $(\mathbf{I} + \omega \cdot A A^t)x = u_i$. (10 puntos)
- (b) Determinar los valores de ω que hacen converger al esquema iterativo. (13 puntos)
4. Sea $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$ y $M \in \mathbb{R}^{m \times m}$ una matriz simétrica definida positiva, siendo $M = LL^t$ su factorización de Cholesky. Se desea resolver el siguiente problema de minimización (cuadrados mínimos generalizado):

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} (Ax - b)^t M (Ax - b)$$

- (a) Probar que x^* es solución del problema si y sólo si $A^t M A x^* = A^t M b$. (12 puntos)
- (b) Probar que la solución x^* del problema es única si y sólo si la solución de cuadrados mínimos del sistema $Ax = b$ es única. (13 puntos)

1/7
05/06/17

① $\alpha \in \mathbb{R}, A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ \alpha & 1 \end{bmatrix}$$

a) Busco los autovalores con el polinomio característico:

$$\begin{aligned} \bullet P_A(\lambda) &= \det(A - \lambda I) = \det \begin{bmatrix} 1-\lambda & \alpha \\ \alpha & 1-\lambda \end{bmatrix} = (1-\lambda)^2 - \alpha^2 \\ &= 1 - 2\lambda + \lambda^2 - \alpha^2 = \lambda^2 - 2\lambda + (1-\alpha^2) \end{aligned}$$

Los raíces (los autovalores) son: $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 4 \cdot 1 \cdot (1-\alpha^2)}}{2}$

$$= \frac{2 \pm \sqrt{4\alpha^2}}{2} = \frac{2 \pm (2|\alpha|)}{2} = \frac{2}{2} (1 \pm |\alpha|) = 1 \pm |\alpha|$$

Autovalores: $\boxed{\{1+\alpha; 1-\alpha\}}$ ✓

Busco autovectores:

$1+\alpha$

$$\bullet \begin{bmatrix} -\alpha & \alpha \\ \alpha & -\alpha \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha x_1 = \alpha x_2$$

$\alpha \neq 0$
(NOTA AL DORSO sobre α)

Como $x = (x_1; x_2)$ normalizado: $\boxed{v_1 = \frac{1}{\sqrt{2\alpha^2}} (\alpha; \alpha)}$ ✓

$1-\alpha$

$$\bullet \begin{bmatrix} \alpha & \alpha \\ \alpha & \alpha \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha x_1 = \alpha - x_2$$

Como $\boxed{v_2 = \frac{1}{\sqrt{2\alpha^2}} (-\alpha; \alpha)}$ ✓

Notar que $\|v_1\|_2 = \|v_2\|_2 = 1$, y que $\langle v_1; v_2 \rangle = 0$:

$$\langle (-\alpha; \alpha); (\alpha; \alpha) \rangle = -\alpha^2 + \alpha^2 = 0 \quad \checkmark$$

$$\bullet \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(-\alpha; \alpha); \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(\alpha; \alpha) \right\} \text{ autovectores } \quad \checkmark$$

$$\bullet \{1-\alpha; 1+\alpha\} \text{ autovalores } \quad \checkmark$$

[• NOTA: si $\alpha=0$ es un caso aparte, pero trivial:
 $A=I$, los autovectores serán $\{e_1; e_2\}$ y los autovalores $\{1; 1\}$. \textcircled{B}]

b) Si $\alpha=1$ el autovalor dominante es $1+\alpha=2$, y su autovector asociado $\frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(\alpha; \alpha) = \frac{1}{\sqrt{2}}(1; 1) = v_1$.

Sabemos que para que el método de las potencias converja, el x_0 debe poder escribirse como comb. lineal de la base de autovectores donde el coeficiente del autovector asociado al autovalor dominante no debe ser nulo (hay otros requisitos, pero este es uno de ellos). Veamos:

$$\bullet x_0 = (1, 0) = \mu_1 \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}} \right) + \mu_2 \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \left\{ \begin{array}{l} v_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1; 1) \\ v_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1; 1) \end{array} \right.$$

μ_1 no puede ser nulo pues $(1; 0)$ no es un múltiplo de $v_2 = (-\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}})$. Luego el requisito se satisface. \checkmark

$$\bullet x_0 = (1; -1) = 0 \cdot v_1 + (-\sqrt{2}) \cdot \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

Aquí el coef. de α es nulo, por lo que no cumple con el requisito necesario.

Si bien en ambos casos hay un autovector dominante, en el segundo caso no se cumple la condición explicada, y no converge. En el primero sí.

Cuidado! Se podría ser que sucede.

(B)

c) Buscamos los " α " / las coordenadas de $x_0 = (1, 0)$ y de $x_0 = (1, -1)$ en la base $\left\{ \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (-\alpha; \alpha), \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (\alpha; \alpha) \right\}$ no sean nulas en el autovector "dominante". Además, debe haber un autovector mayor a otro en ~~valor~~ valor absoluto:

$$|1 - \alpha| = |1 + \alpha| \Leftrightarrow \alpha = 0 \Rightarrow \boxed{\alpha \neq 0}$$

(Aunque ya no lo sabemos en cuenta)

~~Se puede ver que si $\alpha = 0$, el autovector dominante es $(1, 0)$ y el autovector menor es $(1, -1)$. Si $\alpha \neq 0$, el autovector dominante es $\frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (-\alpha; \alpha)$ y el autovector menor es $\frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (\alpha; \alpha)$.~~

► Si $\alpha < 0 \Rightarrow |1 - \alpha| > |1 + \alpha| \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (-\alpha; \alpha)$ dominante

► Si $\alpha > 0 \Rightarrow |1 - \alpha| < |1 + \alpha| \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (\alpha; \alpha)$ dominante

$\alpha > 0$

No podemos que $(1, 0)$ ni $(1, -1)$ sean múltiplos de $\frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (-\alpha; \alpha)$ porque si no tendrían cero en la coordenada de $\frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (\alpha; \alpha)$.

Notemos que $\nexists \alpha$ q $(1, -1) \propto \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (-\alpha; \alpha)$. Simpre serán paralelos: $-\sqrt{2}|\alpha|/(\alpha) \cdot \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|} (-\alpha; \alpha) = (1, -1)$.

Entonces, $\alpha \notin (0; +\infty)$ ✓

$$\underline{\alpha < 0}$$

No tenemos que ni $(1; 0)$ ni $(1; -1)$ ~~son~~ sean múltiplos de $\frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(\alpha; \alpha)$.

$$\bullet \nexists \mu \in \mathbb{R} / (1; 0) = \mu \cdot \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(\alpha; \alpha)$$

$$\text{mas } (1; 0) \not\propto \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(\alpha; \alpha)$$

$$\bullet \nexists \mu \in \mathbb{R} / (1; -1) = \mu \cdot \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(\alpha; \alpha)$$

$$\text{mas } (1; -1) \not\propto \frac{1}{\sqrt{2}|\alpha|}(\alpha; \alpha)$$

Entonces vale para cualquier $\alpha < 0$.

Como se tiene un autovalor dominante y los vectores $(1; 0)$ y $(1; -1)$ no tienen coordenada nula en el autovector asociado a dicho autovalor, el método converge en ambas casos:

$$\boxed{\alpha \in (-\infty; 0)} \quad \checkmark$$

¿Si $d = 0$ el método converge?

(B)

② $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ invertible, $A^t A = L L^t$ Cholesky.

a) $Q = A L^{-t}$

① Q es ortogonal $\Leftrightarrow Q^t = Q^{-1} \Leftrightarrow Q^t Q = I$

• $Q^t Q = (A L^{-t})^t A L^{-t} = L^{-1} A^t A L^{-t} = L^{-1} (A^t A) L^{-t}$
 $= L^{-1} (L L^t) L^{-t} = (L^{-1} L) (L^t L^{-t}) = I I = I \checkmark$
 Luego, $Q = A L^{-t}$ es ortogonal.

② Nótese que Q es ortogonal y $R = L^t$ es t.s. (transpuesta de una t.i.), luego QR es exactamente una fac. "QR"; veamos que de A :

• $QR = A L^{-t} R = A L^{-t} L^t = A I = A \checkmark$

b) • $R = U \Sigma V^t \Rightarrow QR = Q U \Sigma V^t = A = \hat{U} \Sigma V^t$ con $\hat{U} = Q U$.

Resaltamos que:

- $\hat{U} = Q U$ es producto de ortogonales, por lo que es ortogonal.
- Σ es diag. de enteros positivos (o nulos) y ordenados, porque $U \Sigma V^t$ es una SVD.
- V es ortogonal porque $U \Sigma V^t$ es una SVD

Luego $A = \hat{U} \Sigma V^t$ es una SVD. \checkmark

c) Notemos lo siguiente; por ser L diagonal cuadrada:

• $A = LL^t = L^2 = IL^2I$ $L L^t$ es descomp. de Cholesky de $A^t A$

Se sabe que $l_{ii} > 0 \forall i$, y que I es ortogonal. Si L^2 tuviera su diagonal ordenada esto sería la fac. SVD de A . Para obtenerla, ordenamos las filas de L^2 de mayor a menor y luego reordenamos las columnas para formar una diagonal de unos. Estas dos cosas las hacemos con permutaciones P_1 y $P_2 \in \mathbb{R}^{n \times n}$

• $A = IL^2I = I P_1^t P_1 L^2 P_2^t P_2 I = U \Sigma V^t$ (Recordemos que las permutaciones son ortogonales! $P_i = P_i^t$)
 con $U = P_1^t$, $\Sigma = P_1 L^2 P_2$ y $V = P_2^t$

Esto efectivamente es una SVD, pues Σ es diag. con altos positivos ordenados, y P_1, P_2 son ortogonales.

Ahora propongo:

•
$$\left[\begin{array}{c|c} A & 0 \\ \hline 0 & \alpha \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} U & 0 \\ \hline 0 & 1 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} \Sigma & 0 \\ \hline 0 & \alpha \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} V^t & 0 \\ \hline 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$= \left[\begin{array}{c|c} U & 0 \\ \hline 0 & 1 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} \Sigma V^t & 0 \\ \hline 0 & \alpha \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} U \Sigma V^t & 0 \\ \hline 0 & \alpha \end{array} \right] \checkmark$$

Esta es, como antes, con una SVD :

$(\tilde{U}) \cdot \left[\begin{array}{c|c} U & 0 \\ \hline 0 & I \end{array} \right]$ es ortogonal, pues U lo es y las filas y columnas se extienden con ceros, y la nueva fila/col. es el cónjugo de la dimensión "nueva", por lo que es ortogonal y ortogonal a las demás filas.

$(\tilde{V}^t) \cdot \left[\begin{array}{c|c} V^t & 0 \\ \hline 0 & I \end{array} \right]$ es ortogonal, pues V^t lo es y... ["mismo razonamiento que antes"].

$(\tilde{\Sigma}) \cdot \left[\begin{array}{c|c} \Sigma & 0 \\ \hline 0 & \alpha \end{array} \right]$ tiene elementos no negativos y es diagonal, pero todavía no están ordenada (no se sabe el valor de α). Aplicando, como antes, permutaciones de filas y columnas podemos obtener la SVD final.

$$\left[\begin{array}{c|c} A & 0 \\ \hline 0 & \alpha \end{array} \right] = \underbrace{\tilde{U} P_3^t P_3}_{\tilde{U}} \underbrace{\tilde{\Sigma} P_4 P_4^t}_{\tilde{\Sigma}} \underbrace{V^t}_{\tilde{V}^t} = \tilde{U} \tilde{\Sigma} \tilde{V}^t$$

Donde P_3 y P_4 ordenan la diagonal $\tilde{\Sigma}$ de manera creciente. ($P_3, P_4 \in \mathbb{R}^{(n+1) \times (n+1)}$)

Finalmente:

$$\bullet \bar{U} = \tilde{U} P_3^t = \left[\begin{array}{c|c} P_1^t & 0 \\ \hline 0 & 1 \end{array} \right] P_3^t \text{ ortogonal}$$

$$\bullet \bar{Z} = P_3 \tilde{Z} P_4 = P_3 \left[\begin{array}{c|c} P_1^t L^2 P_2 & 0 \\ \hline 0 & \alpha \end{array} \right] P_4 \text{ diag. posit y ordenada.}$$

$$\bullet \bar{V}^t = P_4^t \tilde{V}^t = P_4^t \left[\begin{array}{c|c} P_2^t & 0 \\ \hline 0 & 1 \end{array} \right] \text{ ortogonal}$$

Las 4 permutaciones (que pueden pensarse como 2)
dependen del orden que tengan los elementos de la diagonal
de L en la fac. de Cholsky de A , y de α .

todo el desarrollo está OK!

Salvo que partís de $A = LL^t$ mientras que
el enunciado dice que $A^t A = LL^t$

③ $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $\omega > 0$, $A = U \Sigma V^t$

u_1, \dots, u_n columnas de U .

$$x^{(k+1)} = -\omega U \Sigma (U \Sigma)^t x^{(k)} + u_i$$

a) Supongamos que $\{x^{(k)}\}_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} x^*$.

Luego $-\omega U \Sigma (U \Sigma)^t x^{(k)} + u_i \xrightarrow{k \rightarrow \infty} -\omega U \Sigma (U \Sigma)^t x^* + u_i$
por ser una función continua. Luego tenemos:

$$\bullet x^* = -\omega U \Sigma (U \Sigma)^t x^* + u_i = -\omega U \Sigma \Sigma^t U^t x^* + u_i$$

$$x^* = -\omega U \Sigma V^t V \Sigma^t U^t x^* + u_i \quad (VV^t = I \text{ por ser ortogonal})$$

$$x^* = -\omega (U \Sigma V^t) (U \Sigma V^t)^t x^* + u_i$$

$$x^* = -\omega A A^t x^* + u_i$$

$$\Leftrightarrow \boxed{(I + \omega A A^t) x^* = u_i} \quad \checkmark$$

Quedó por demostrar. Convergencia a una solución de tal cosa.

b) La matriz que gobierna la iteración es

$$T = -\omega U \Sigma (U \Sigma)^t = -\omega A A^t$$

Sabemos que las sucesiones del tipo $x^{(k+1)} = T x^{(k)} + C$

convergen $\Leftrightarrow \rho(T) < 1$. Analicemos el rango espectral de T .

Notemos primero que si $\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ son los autovalores de B ,
luego $\{\beta \lambda_1, \dots, \beta \lambda_n\}$ son los de $\beta \cdot B$, con $\beta \neq 0$:

$$\text{Sea } v_i \text{ aut. de } B \Rightarrow B v_i = \lambda_i v_i \Rightarrow (\beta \cdot B) v_i = (\lambda_i \beta) v_i \quad \checkmark$$

\Leftarrow (vale lo mismo, lo necesitamos para que $\beta \lambda_i$ sean todos los autovalores de βB)

Es decir, si $\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ son los autovalores de AA^t ,
luego los de T son $\{-w\lambda_1, \dots, -w\lambda_n\}$. Como sabemos,
 $\rho(T) = \rho(AA^t) \cdot |w| = \rho(AA^t) \cdot w$

$$\bullet \rho(T) < 1 \Leftrightarrow w \cdot \rho(AA^t) < 1$$

Ahora recordemos que los valores singulares de A son
~~los~~ los raíces cuadradas de los autovalores
de AA^t . Luego $\sigma_i^2 = \rho(AA^t)$ (con σ_i los ellos en la
diagonal de Σ y σ_1 el primo y más grande).

$$\Rightarrow \boxed{w \cdot \sigma_1^2 < 1}$$

$$\text{Si } \sigma_1 \neq 0 \Rightarrow w < \frac{1}{\sigma_1^2}$$

B

④ $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$, $M \in \mathbb{R}^{m \times m}$ s.d.p.

$M = LL^t$ Cholesky. Se quiere minimizar:

- $\min_{x \in \mathbb{R}^n} (Ax - b)^t M (Ax - b)$

a) $\bullet (Ax - b)^t M (Ax - b) = (Ax - b)^t L L^t (Ax - b)$
 $= [L^t (Ax - b)]^t L^t (Ax - b) = \|L^t (Ax - b)\|_2^2$

$\Rightarrow \min_{x \in \mathbb{R}^n} (Ax - b)^t M (Ax - b) = \min_{x \in \mathbb{R}^n} \|L^t (Ax - b)\|_2^2$

$= \min_{x \in \mathbb{R}^n} \|L^t Ax - L^t b\|_2^2$

Expresamos nuestro problema de CM en uno de la forma " $\tilde{A}x = \tilde{b}$ ", con $\tilde{A} = L^t A$ y $\tilde{b} = L^t b$. Esto podemos resolverlo con ecuaciones normales:

- $\tilde{A}^t \tilde{A} x = \tilde{A}^t \tilde{b} = (L^t A)^t L^t A x = (L^t A)^t \tilde{b}$
 $= A^t L L^t A x = A^t M A x = A^t L L^t b = A^t M b$

\Rightarrow El x que buscamos es solución de

$$\boxed{A^t M A x = A^t M b}$$

(podría haber más de una).

b) Se sabe que la sol. de CM ~~es única~~ para $\bar{A}x = \bar{b}$ y única $\Leftrightarrow \bar{A}$ tiene rango máximo $\Leftrightarrow \bar{A}^t \bar{A}$ es invertible.

\Rightarrow) Queremos ver que x^* es sol. única con $\bar{A} = L^t A \Rightarrow x^*$ es sol. única con $A = A$.

Sabemos que $L^t A$ tiene rango máximo, y que $A^t M A$ es invertible. Supongamos que A no tiene rango máximo (tiene más de una sol.). Luego tiene dos (o más) columnas l.d. Al ~~multiplicar~~ multiplicar MA se obtendrán columnas (dos o más) l.d. pues M es una transf. lineal. Al multiplicar $A^t MA$ por las mismas, dichas columnas l.d. Pero $A^t MA$ es invertible, no puede tener columnas l.d. \rightarrow ABSURDO!
Luego, A tiene rango máximo.

Lo ideal es bien.

(MÁS EXPLICACIÓN DE LO DE ARRIBA:)

$$BV = B \begin{bmatrix} | & | \\ r & ar \\ | & | \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} | & | \\ Br & aBr \\ | & | \end{bmatrix} \Rightarrow \text{Las columnas de BV son l.d. porque las de V lo son.}$$

Ejemplo con 2 columnas, análogo para "n".

Estaría bueno expresar esta propiedad en términos de otras herramientas vistas en la materia. Ej: Nucleo
P/ formalizar.

\Leftarrow) Queremos ver que x^* es la única con $\bar{A} = A \Rightarrow$
 x^* es la única con $\bar{A} = L^t A$

Sabemos que $A^t A$ es invertible. Supongamos que $A^t M A$
 no lo es: $\exists v \neq 0 / A^t M A v = 0$.

Como $A^t A$ es invertible, A tiene núcleo nulo, pero
 no existe un $u \neq 0 / A u = 0$ ~~luego~~ ~~entonces~~
 $A^t A u = 0$ (ABSURDITO). Luego la imagen de A es de dimensión
 igual a " m ", pudiendo formar cualquier vector de \mathbb{R}^m .

Particularmente los del núcleo de A^t , que debería ser $\{0\}$
 para no producir el mismo absurdo ($A^t A u = A^t \tilde{y} = 0$ con $\tilde{y} \in \text{Nul}(A^t)$).

$A \in \mathbb{R}^{m \times n}$
 Puede generar
 un subespacio
 de \mathbb{R}^m de
 dimensión
 sujeta

Volviendo a la suposición anterior:

\times Prop: $\text{Nul}(A^t) = \text{Im}(A)^\perp$

$$A^t M A v = 0 = A^t M y = A^t z = 0$$

$$\text{con } z = M y = M(A v).$$

Sabemos que $\text{Nul}(A) = \{0\}$ y $v \neq 0 \Rightarrow y = A v \neq 0$.

Sabemos que $\text{Nul}(M) = \{0\}$ por ser invertible $\Rightarrow z = M y \neq 0$.

Pero si $z \neq 0$ y $A^t z = 0$ luego $z \in \text{Nul}(A^t)$, que
 ya dijimos que era $\text{Nul}(A^t) = \{0\}$. \rightarrow ABSURDO!

Procediente de suponer que $A^t M A$ no es invertible (es decir
 que hay más de una sol.).

Qued así demonstrandum.